

**>>> PROGRAMM „Robotik aus Bremen,
intelligente Lösungen für neue Märkte“**

Donnerstag, 26.06.2008, 10:00 Uhr,
Airport Bremen, Bremen-Halle
Flughafenallee 20, 28199 Bremen

10:00 – 10:15 Uhr	Begrüßung Bremen als Robotikstandort	Dr. Heiner Heseler, Der Senator für Wirtschaft und Häfen, Bremen Hans-Georg Tschupke, BIG Bremen GmbH
10:15 – 10:45 Uhr	Flugroboter über der Deutschen Bucht – Der zivile Markt für autonome fliegende Systeme als Chance für Bremen Aktivitäten im Bereich Flugrobotik	Dr. Reimund Küke Rheinmetall Defence Electronics GmbH, Bremen Jakob Schwendner DFKI Robotik-Labor, Bremen
10:45 – 11:30 Uhr	Von der Weser zum Mond – Roboter aus Bremen erkunden das Sonnensystem Bremer Kompetenzen im internationalen Vergleich	Dr. Wolfgang Paetsch Astrium GmbH, Bremen Prof. Dr. Frank Kirchner DFKI Robotik-Labor, Bremen
11:30 – 12:15 Uhr	Bis zu 6.000 Meter unter dem Meer – Robotereinsatz vom Meeresspiegel bis zum Meeresgrund AUV-Technologien und Anwendungen in der Robotik Moving – Ein alternatives Navigationssystem für Unterwasserfahrzeuge, welche Perspektiven bietet es für autonome Unterwasserfahrzeuge?	Dr. Bernd Waltl, Atlas Elektronik GmbH, Bremen Dr. Jan Albiez, DFKI Robotik-Labor, Bremen Dr. Barbara Cembella, Optimare Sensorsysteme GmbH, Bremerhaven
12:15 – 12:30 Uhr	Rob-Know-How Die Bedeutung intelligenter Qualifizierungskonzepte für den effizienten Personal- und Ressourceneinsatz	Hans-Jürgen Zaremba Institut für Wissenstransfer an der Universität Bremen
12:30 – 13:45 Uhr	Mittagspause	



<p>13:45 – 15:30 Uhr</p>	<p>Bionik-Innovationsimpulse aus der Natur</p> <p>Perspektiven für Robotereinsätze in weiteren Bereichen</p> <p>Gesundheitswirtschaft SEROFI, Verbindung von Industrie- und Service-Robotik zur Wiedereingliederung behinderter Menschen in den Arbeitsprozess</p> <p>Rettungsrobotik Die Jacobs-Rettungsroboter, eine wissenschaftlich erfolgreiche Lösung vor dem Markteintritt</p> <p>Robotereinsatz in der Umweltwirtschaft PhytoMow – Innovative Roboter für das Gewässermanagement</p> <p>GullyVer – Mobile Roboter zur Inspektion von Rohren und Kanälen</p> <p>Teilintelligente Lösungen im industriellen Umfeld am Beispiel der Lebensmittel-/ Nahrungsmittel-industrie – Bremer Visionen</p>	<p>Prof. Dr. Antonia Kesel, Hochschule Bremen</p> <p>Hans-Jürgen Schönert, bremer werk für montagesysteme GmbH, Bremen Prof. Dr. Axel Gräser Universität Bremen</p> <p>Prof. Dr. Andreas Birk, Jacobs University Bremen</p> <p>Stefan Bruns, Polyplan GmbH, Bremen</p> <p>Lothar Anders, Gullyver GmbH, Bremen</p> <p>Dr. Holger Raffel, Bremer Centrum für Mechatronik</p>
<p>15:30 – 15:45 Uhr</p>	<p>Pause</p>	
<p>15:45 – 16:15 Uhr</p>	<p>Robotereinsatz in der Logistik Entladung von nicht kubischen Gütern am Beispiel von Kaffeesäcken – Möglichkeiten einer Containerbeladung durch Roboter</p>	<p>Christian Vollers Berthold Vollers GmbH, Bremen</p> <p>Dr. Wolfgang Echelmeyer BIBA, Bremen</p>
<p>16:15 – 16:45 Uhr anschl.</p>	<p>Diskussion Ausklang mit Snacks und Getränken</p>	

